

MOTORES ELÉCTRICOS PARA CILINDROS ELÉCTRICOS SERIE ELEKTRO

ACTUADORES

MOTORES ELÉCTRICOS PARA CILINDROS ELÉCTRICOS - SERIE ELEKTRO



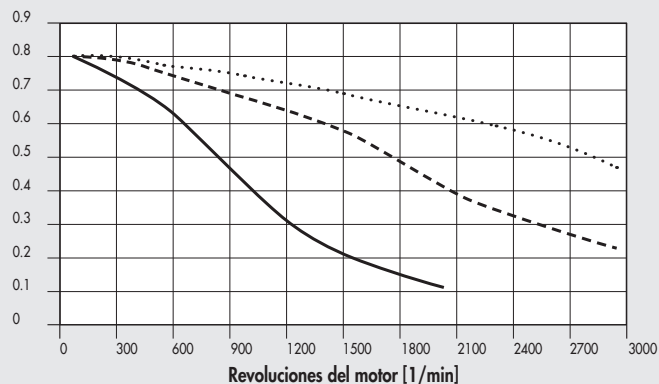
MOTORES PASO A PASO

IMPORTANTE: con el motor apagado, la corriente del controlador se reduce automáticamente en un 50% para evitar el sobrecalentamiento. En consecuencia, el par disponible con el motor parado también se reduce en un 50%.

CURVAS DE ESFUERZO DE TORSIÓN / CARACTERÍSTICAS TÉCNICAS DE LOS MOTORES PASO A PASO ELÉCTRICOS

Motor PASO A PASO 37M1110000

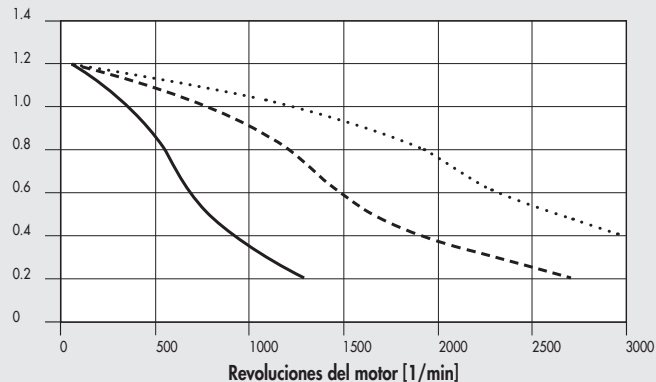
Esfuerzo de torsión del motor [Nm]



— 37M1110000 (24VDC) 37M1110000 (75VDC)
 - - - 37M1110000 (48VDC)

Motor PASO A PASO 37M1120000

Esfuerzo de torsión del motor [Nm]



— 37M1120000 (24VDC) 37M1120000 (75VDC)
 - - - 37M1120000 (48VDC)

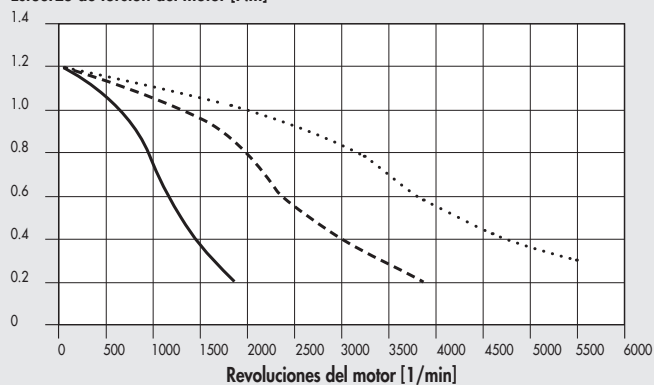
DATOS TÉCNICOS		MOTOR 37M1110000
Tipo de motor		PASO A PASO
Esfuerzo de torsión nominal	Nm	0.8
Brida de acoplamiento		NEMA 23
Ángulo de paso base		1.8°±0.09°
Corriente bipolar	A	4
Resistencia	Ω	0.41
Inductancia	mH	1.6
Par de retención bipolar	Nm	1.1
Inercia del rotor	kgmm ²	21
Aceleración teórica	rad · s ⁻²	50000
E.M.F trasero	V/krpm	20
Masa	kg	0.65
Grado de protección		IP40

TECHNICAL DATA		MOTOR 37M1120000
Tipo de motor		PASO A PASO
Esfuerzo de torsión nominal	Nm	1.2
Brida de acoplamiento		NEMA 23
Ángulo de paso base		1.8°±0.09°
Corriente bipolar	A	4
Resistencia	Ω	0.48
Inductancia	mH	2.2
Par de retención bipolar	Nm	1.65
Inercia del rotor	kgmm ²	36
Aceleración teórica	rad · s ⁻²	45800
E.M.F trasero	V/krpm	31
Masa	kg	1
Grado de protección		IP40



Motor PASO A PASO 37M1120001

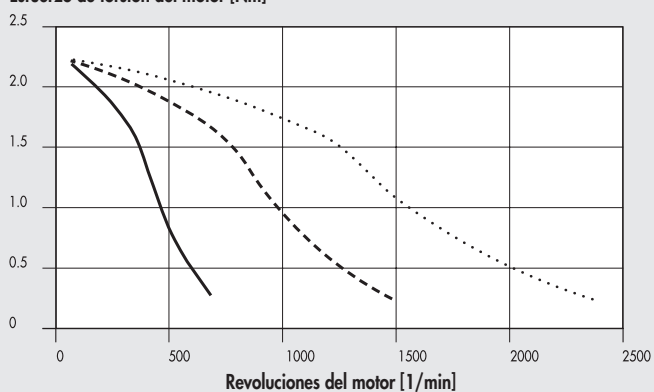
Esfuerzo de torsión del motor [Nm]



— 37M1120001 (24VDC) ····· 37M1120001 (75VDC)
 - - - 37M1120001 (48VDC)

Motor PASO A PASO 37M1230000

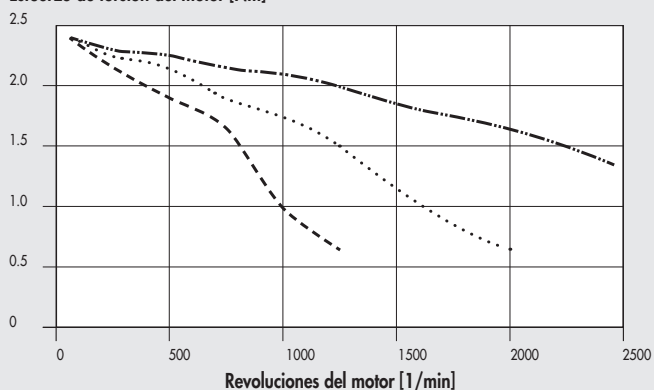
Esfuerzo de torsión del motor [Nm]



— 37M1230000 (24VDC) ····· 37M1230000 (75VDC)
 - - - 37M1230000 (48VDC)

Motor PASO A PASO 37M1430000

Esfuerzo de torsión del motor [Nm]



- - - 37M1430000 (48VDC) ····· 37M1430000 (140VDC)
 ····· 37M1430000 (75VDC)

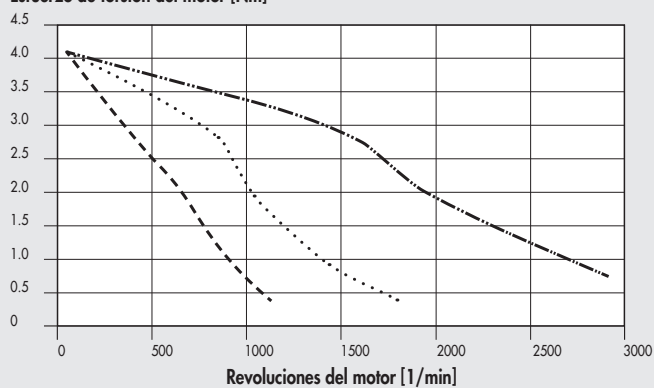
DATOS TÉCNICOS		MOTOR 37M1120001
Tipo de motor		PASO A PASO
Esfuerzo de torsión nominal	Nm	1.2
Brida de acoplamiento		NEMA 23
Ángulo de paso base		1.8°±0.09°
Corriente bipolar	A	5.6
Resistencia	Ω	0.3
Inductancia	mH	0.85
Par de retención bipolar	Nm	1.65
Inercia del rotor	kgmm ²	36
Aceleración teórica	rad · s ⁻²	45800
E.M.F trasero	V/krpm	23
Masa	kg	1
Grado de protección		IP43

DATOS TÉCNICOS		MOTOR 37M1230000
Tipo de motor		PASO A PASO
Esfuerzo de torsión nominal	Nm	2.2
Brida de acoplamiento	mm	60
Ángulo de paso base		1.8°±0.09°
Corriente bipolar	A	4
Resistencia	Ω	0.65
Inductancia	mH	2.4
Par de retención bipolar	Nm	3
Inercia del rotor	kgmm ²	84
Aceleración teórica	rad · s ⁻²	35700
E.M.F trasero	V/krpm	75
Masa	kg	1.4
Grado de protección		IP40

DATOS TÉCNICOS		MOTOR 37M1430000
Tipo de motor		PASO A PASO
Esfuerzo de torsión nominal	Nm	2.4
Brida de acoplamiento		NEMA 34
Ángulo de paso base		1.8°±0.09°
Corriente bipolar	A	6
Resistencia	Ω	0.3
Inductancia	mH	1.65
Par de retención bipolar	Nm	3
Inercia del rotor	kgmm ²	145
Aceleración teórica	rad · s ⁻²	20600
E.M.F trasero	V/krpm	50
Masa	kg	1.5
Grado de protección		IP43

Motor PASO A PASO 37M1440000

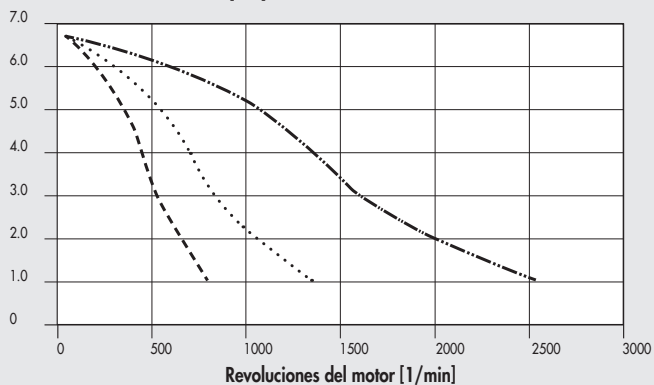
Esfuerzo de torsión del motor [Nm]



--- 37M1440000 (48VDC) -.-.-.- 37M1440000 (140VDC)
 37M1440000 (75VDC)

Motor PASO A PASO 37M1450000

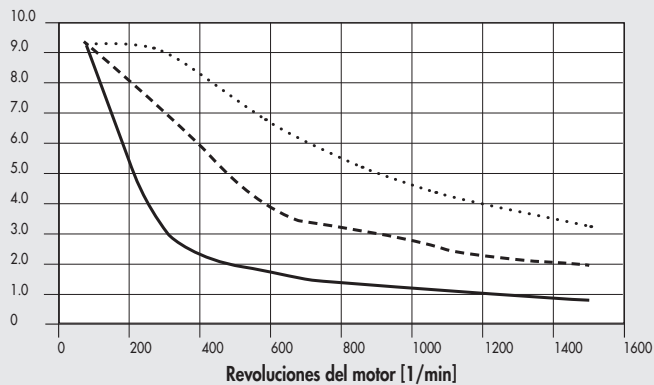
Esfuerzo de torsión del motor [Nm]



--- 37M1450000 (48VDC) -.-.-.- 37M1450000 (140VDC)
 37M1450000 (75VDC)

Motor PASO A PASO 37M1470000

Esfuerzo de torsión del motor [Nm]



— 37M1470000 (24VDC) 37M1470000 (75VDC)
 --- 37M1470000 (48VDC)

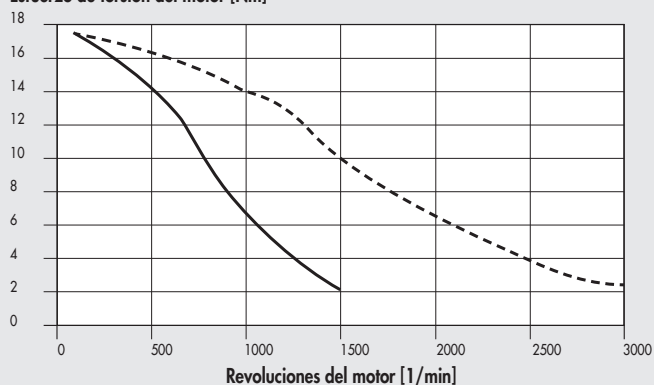
DATOS TÉCNICOS		MOTOR 37M1440000
Tipo de motor		PASO A PASO
Esfuerzo de torsión nominal	Nm	4.2
Brida de acoplamiento		NEMA 34
Ángulo de paso base		1.8°±0.09°
Corriente bipolar	A	6
Resistencia	Ω	0.35
Inductancia	mH	2.7
Par de retención bipolar	Nm	5.6
Inercia del rotor	kgmm ²	290
Aceleración teórica	rad · s ⁻²	19300
E.M.F trasero	V/krpm	93
Masa	kg	2.5
Grado de protección		IP43

DATOS TÉCNICOS		MOTOR 37M1450000
Tipo de motor		PASO A PASO
Esfuerzo de torsión nominal	Nm	6.7
Brida de acoplamiento		NEMA 34
Ángulo de paso base		1.8°±0.09°
Corriente bipolar	A	6
Resistencia	Ω	0.46
Inductancia	mH	3.8
Par de retención bipolar	Nm	9.2
Inercia de motor	kgmm ²	450
Aceleración teórica	rad · s ⁻²	20500
E.M.F trasero	V/krpm	161
Masa	kg	4
Certificaciones		UL, CSA, CE, RoHS
Tensiones de aislamiento		250VAC (350VDC)
Grado de protección		IP43 - F

DATOS TÉCNICOS		MOTOR 37M1470000
Tipo de motor		PASO A PASO
Esfuerzo de torsión nominal	Nm	9.3
Brida de acoplamiento		NEMA 34
Ángulo de paso base		1.8°
Corriente bipolar	A	10
Resistencia	Ω	0.24
Inductancia	mH	1.6
Par de retención bipolar	Nm	13.6
Inercia rotor	kgmm ²	392
Masa	kg	4.2
Grado de protección		IP40
Cable de potencia para motores con freno,		37C1330000
3 metros		
Cable de potencia para motores con freno,		37C1350000
5 metros		

Motor PASO A PASO 37M1890000

Esfuerzo de torsión del motor [Nm]



--- 37M1890000 (230VAC)

— 37M1890000 (115VAC)

DATOS TÉCNICOS

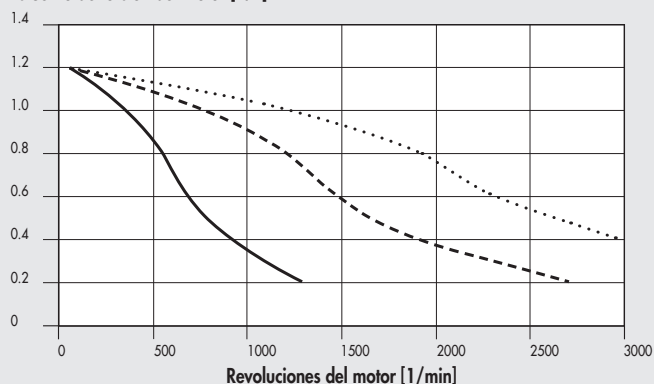
DATOS TÉCNICOS		MOTOR 37M1890000
Tipo de motor		PASO A PASO
Esfuerzo de torsión nominal	Nm	17.5
Brida de acoplamiento		NEMA 42
Ángulo de paso base		1.8°±0.09°
Corriente bipolar	A	6
Resistencia	Ω	0.63
Inductancia	mH	8
Par de retención bipolar	Nm	24.6
Inercia del rotor	kgmm ²	2200
Aceleración teórica	rad · s ⁻²	11100
E.M.F trasero	V/krpm	410
Masa	kg	10
Grado de protección		IP43

MOTORES PASO A PASO CON FRENO

CURVA DE TORSIONES (PAR)/CARACTERÍSTICAS TÉCNICAS MOTORES PASO-PASO CON FRENO

Motor PASO A PASO con FRENO 37M5120000

Esfuerzo de torsión del motor [Nm]



— 37M5120000 (24VDC)

..... 37M5120000 (75VDC)

--- 37M5120000 (48VDC)

DATOS TÉCNICOS

DATOS TÉCNICOS		MOTOR 37M5120000
Tipo de motor		PASO A PASO con FRENO
Par nominal	Nm	1.2
Brida de acoplamiento		NEMA 23
Ángulo de paso base		1.8°±0.09°
Corriente bipolar	A	4
Resistencia	Ω	0.48
Inductancia	mH	2.2
Par de retención bipolar	Nm	1.65
Inercia motor	kgmm ²	36
Aceleración teórica	rad · s ⁻²	45800
E.M.F trasero	V/krpm	31
Masa	kg	1 - 5
Grado de protección		IP20
FRENO		
Par de rotura	Nm	3.3
Duty cycle		50% max
Voltage alim	VDC	24
Consumo eléctrico	W	18
Velocidad de conexión	ms	300

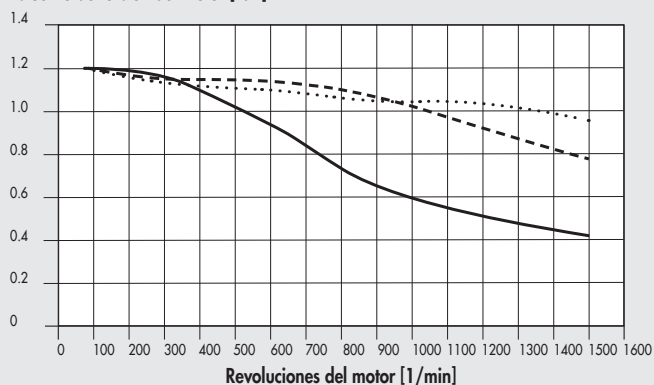
NOTAS

MOTORES PASO A PASO CON FRENO + ENCODER

CURVA DE TORSIONES (PAR)/CARACTERÍSTICAS TÉCNICAS MOTORES PASO-PASO CON FRENO + ENCODER

Motor PASO A PASO con FRENO + ENCODER 37M3220000

Esfuerzo de torsión del motor [Nm]



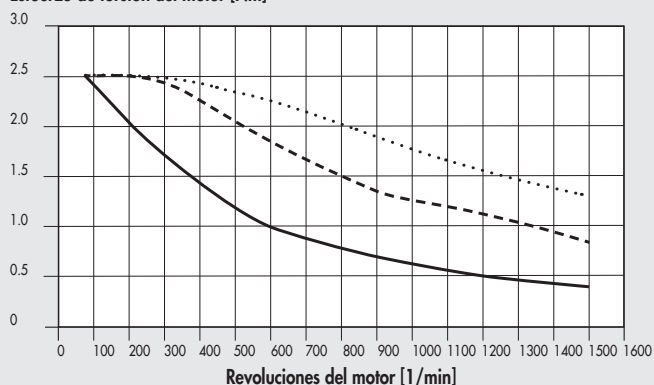
— 37M3220000 (24VDC)

- - - 37M3220000 (48VDC)

. 37M3220000 (75VDC)

Motor PASO A PASO con FRENO + ENCODER 37M3230000

Esfuerzo de torsión del motor [Nm]



— 37M3230000 (24VDC)

- - - 37M3230000 (48VDC)

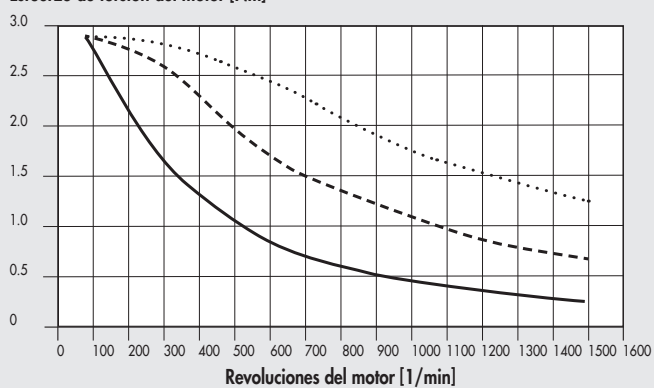
. 37M3230000 (75VDC)

DATOS TÉCNICOS		MOTOR 37M3220000
Tipo de motor		PASO A PASO con FRENO + ENCODER
Esfuerzo de torsión nominal	Nm	1.2
Brida de acoplamiento (cuadrada)	mm	60
Ángulo de paso base		1.8°
Corriente bipolar	A	5
Resistencia	Ω	0.38
Inductancia	mH	1.4
Par de retención bipolar	Nm	1.7
Inercia del rotor	kgmm ²	44
Masa	kg	1.28
Grado de protección		IP65
Cable del encoder para motores PASO A PASO con freno, 3 metros		37C1230000
Cable de alimentación para motores PASO A PASO con freno, 3 metros		37C1330000
Cable del encoder para motores PASO A PASO con freno, 5 metros		37C1250000
Cable de alimentación para motores PASO A PASO con freno, 5 metros		37C1350000
ENCODER		
Número de salidas		3 A / B / R
Resolución	posiciones por rev.	1024
Suministro de voltaje	VDC	18 - 30
FRENO		
Suministro de voltaje	VDC	24 +6% / -10%
Par de frenado	Nm	2
Consumo de potencia	W	11
Tiempo de conexión	ms	6
Tiempo de retraso	ms	2
Tiempo de desconexión	ms	25

DATOS TÉCNICOS		MOTOR 37M3230000
Tipo de motor		PASO A PASO con FRENO + ENCODER
Esfuerzo de torsión nominal	Nm	2.5
Brida de acoplamiento (cuadrada)	mm	60
Ángulo de paso base		1.8°
Corriente bipolar	A	5
Resistencia	Ω	0.6
Inductancia	mH	2.8
Par de retención bipolar	Nm	3.5
Inercia del rotor	kgmm ²	92
Masa	kg	1.8
Grado de protección		IP65
Cable del encoder para motores PASO A PASO con freno, 3 metros		37C1230000
Cable de alimentación para motores PASO A PASO con freno, 3 metros		37C1330000
Cable del encoder para motores PASO A PASO con freno, 5 metros		37C1250000
Cable de alimentación para motores PASO A PASO con freno, 5 metros		37C1350000
ENCODER		
Número de salidas		3 A / B / R
Resolución	posiciones por rev.	1024
Suministro de voltaje	VDC	18 - 30
FRENO		
Suministro de voltaje	VDC	24 +6% / -10%
Par de frenado	Nm	2
Consumo de potencia	W	11
Tiempo de conexión	ms	6
Tiempo de retraso	ms	2
Tiempo de desconexión	ms	25

Motor PASO A PASO con FRENO + ENCODER 37M3430000

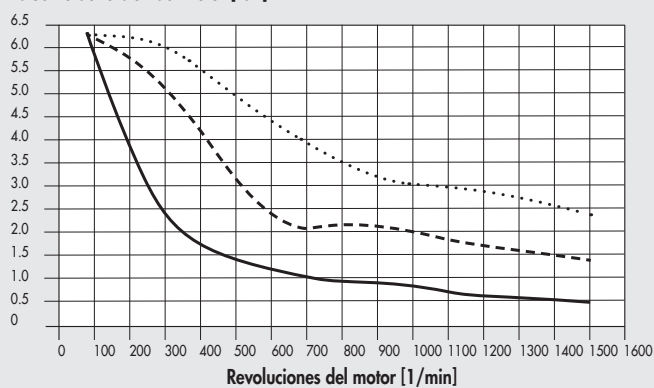
Esfuerzo de torsión del motor [Nm]



— 37M3430000 (24VDC)
 - - - 37M3430000 (48VDC)
 37M3430000 (75VDC)

Motor PASO A PASO con FRENO + ENCODER 37M3450000

Esfuerzo de torsión del motor [Nm]



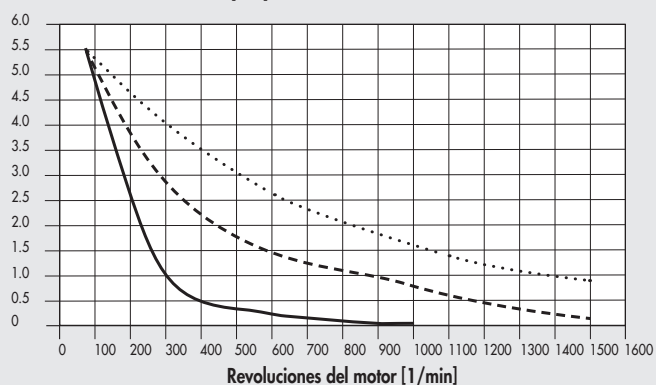
— 37M3450000 (24VDC)
 - - - 37M3450000 (48VDC)
 37M3450000 (75VDC)

DATOS TÉCNICOS		MOTOR 37M3430000
Tipo de motor		PASO A PASO con FRENO + ENCODER
Esfuerzo de torsión nominal	Nm	2.9
Brida de acoplamiento (cuadrada)		NEMA 34
Ángulo de paso base		1.8°
Corriente bipolar	A	6
Resistencia	Ω	0.4
Inductancia	mH	3.2
Par de retención bipolar	Nm	4
Inercia del rotor	kgmm ²	131
Masa	kg	2.5
Grado de protección		IP65
Cable del encoder para motores PASO A PASO con freno, 3 metros		37C1230000
Cable de alimentación para motores PASO A PASO con freno, 3 metros		37C1330000
Cable del encoder para motores PASO A PASO con freno, 5 metros		37C1250000
Cable de alimentación para motores PASO A PASO con freno, 5 metros		37C1350000
ENCODER		
Número de salidas		3 A / B / R
Resolución	posiciones por rev.	1024
Suministro de voltaje	VDC	18 - 30
FRENO		
Suministro de voltaje	VDC	24 +6% / -10%
Par de frenado	Nm	9
Consumo de potencia	W	18
Tiempo de conexión	ms	7
Tiempo de retraso	ms	2
Tiempo de desconexión	ms	40

DATOS TÉCNICOS		MOTOR 37M3450000
Tipo de motor		PASO A PASO con FRENO + ENCODER
Esfuerzo de torsión nominal	Nm	6.3
Brida de acoplamiento (cuadrada)		NEMA 34
Ángulo de paso base		1.8°
Corriente bipolar	A	10
Resistencia	Ω	0.2
Inductancia	mH	1.4
Par de retención bipolar	Nm	9.5
Inercia del rotor	kgmm ²	261
Masa	kg	3.7
Grado de protección		IP65
Cable del encoder para motores PASO A PASO con freno, 3 metros		37C1230000
Cable de alimentación para motores PASO A PASO con freno, 3 metros		37C1330000
Cable del encoder para motores PASO A PASO con freno, 5 metros		37C1250000
Cable de alimentación para motores PASO A PASO con freno, 5 metros		37C1350000
ENCODER		
Número de salidas		3 A / B / R
Resolución	posiciones por rev.	1024
Suministro de voltaje	VDC	18 - 30
FRENO		
Suministro de voltaje	VDC	24 +6% / -10%
Par de frenado	Nm	9
Consumo de potencia	W	18
Tiempo de conexión	ms	7
Tiempo de retraso	ms	2
Tiempo de desconexión	ms	40

Motor PASO A PASO con FRENO + ENCODER 37M3460000

Esfuerzo de torsión del motor [Nm]

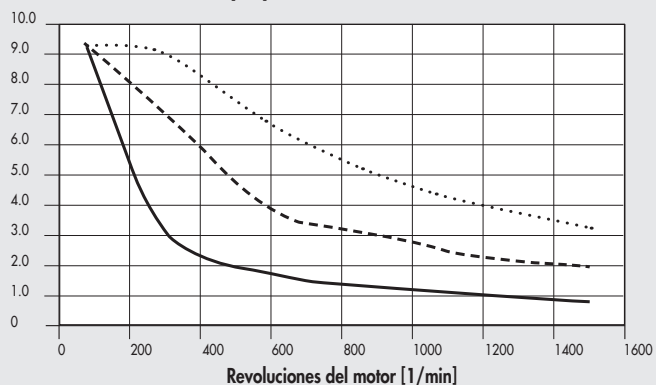


— 37M3460000 (24VDC)
 - - - 37M3460000 (48VDC)
 37M3460000 (75VDC)

Revoluciones del motor [1/min]

Motor PASO A PASO con FRENO + ENCODER 37M3470000

Esfuerzo de torsión del motor [Nm]



— 37M3470000 (24VDC)
 - - - 37M3470000 (48VDC)
 37M3470000 (75VDC)

Revoluciones del motor [1/min]

DATOS TÉCNICOS

DATOS TÉCNICOS		MOTOR 37M3460000
Tipo de motor		PASO A PASO con FRENO + ENCODER
Esfuerzo de torsión nominal	Nm	5.5
Brida de acoplamiento (cuadrada)		NEMA 34
Ángulo de paso base		1.8°
Corriente bipolar	A	6
Resistencia	Ω	0.6
Inductancia	mH	4.3
Par de retención bipolar	Nm	7.8
Inercia del rotor	kgmm ²	261
Masa	kg	3.7
Grado de protección		IP65
Cable del encoder para motores PASO A PASO con freno, 3 metros		37C1230000
Cable de alimentación para motores PASO A PASO con freno, 3 metros		37C1330000
Cable del encoder para motores PASO A PASO con freno, 5 metros		37C1250000
Cable de alimentación para motores PASO A PASO con freno, 5 metros		37C1350000

ENCODER

Número de salidas		3 A / B / R
Resolución	posiciones por rev.	1024
Suministro de voltaje	VDC	18 - 30

FRENO

Suministro de voltaje	VDC	24 +6% / -10%
Par de frenado	Nm	9
Consumo de potencia	W	18
Tiempo de conexión	ms	7
Tiempo de retraso	ms	2
Tiempo de desconexión	ms	40

DATOS TÉCNICOS

DATOS TÉCNICOS		MOTOR 37M3470000
Tipo de motor		PASO A PASO con FRENO + ENCODER
Esfuerzo de torsión nominal	Nm	9.3
Brida de acoplamiento (cuadrada)		NEMA 34
Ángulo de paso base		1.8°
Corriente bipolar	A	10
Resistencia	Ω	0.24
Inductancia	mH	1.6
Par de retención bipolar	Nm	13.6
Inercia del rotor	kgmm ²	392
Masa	kg	4.2
Grado de protección		IP65
Cable del encoder para motores PASO A PASO con freno, 3 metros		37C1230000
Cable de alimentación para motores PASO A PASO con freno, 3 metros		37C1330000
Cable del encoder para motores PASO A PASO con freno, 5 metros		37C1250000
Cable de alimentación para motores PASO A PASO con freno, 5 metros		37C1350000

ENCODER

Número de salidas		3 A / B / R
Resolución	posiciones por rev.	1024
Suministro de voltaje	VDC	18 - 30

FRENO

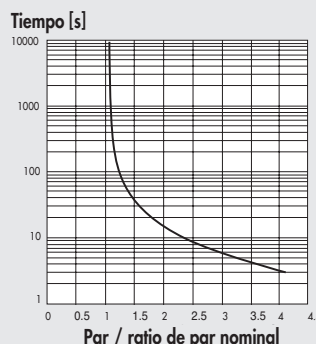
Suministro de voltaje	VDC	24 +6% / -10%
Par de frenado	Nm	9
Consumo de potencia	W	18
Tiempo de conexión	ms	7
Tiempo de retraso	ms	2
Tiempo de desconexión	ms	40



MOTORES BRUSHLESS

CURVAS DE SOBRECARGA PARA MOTORES ELÉCTRICOS BRUSHLESS (SANYO DENKI)

El par utilizado puede exceder el par nominal dentro de los límites de tiempo que se muestran en el diagrama. Nunca exceda el par máximo.



ACTUADORES

MOTORES ELÉCTRICOS PARA CILINDROS ELÉCTRICOS - SERIE ELEKTRO

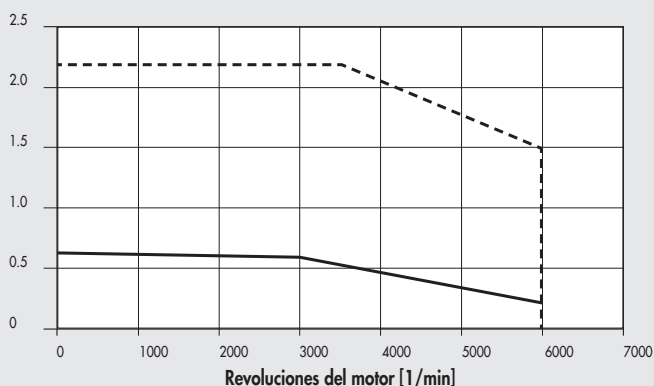
CURVAS DE PAR / CARACTERÍSTICAS TÉCNICAS DE LOS MOTORES ELÉCTRICOS BRUSHLESS (SANYO DENKI)

Los siguientes diagramas muestran el par de torsión entregado por el motor al cambiar la velocidad (rpm). Cada diagrama muestra dos curvas separadas:

- Curva de **PAR NOMINAL**: el par nominal entregado por el motor con un ciclo de trabajo del 100%
- Curva de **PAR MÁXIMO**: el par entregado por el motor con un ciclo de trabajo inferior al 100%

Motor BRUSHLESS código 37M2200000 + controlador de código 37D2400008 (200W)

Esfuerzo de torsión del motor [Nm]

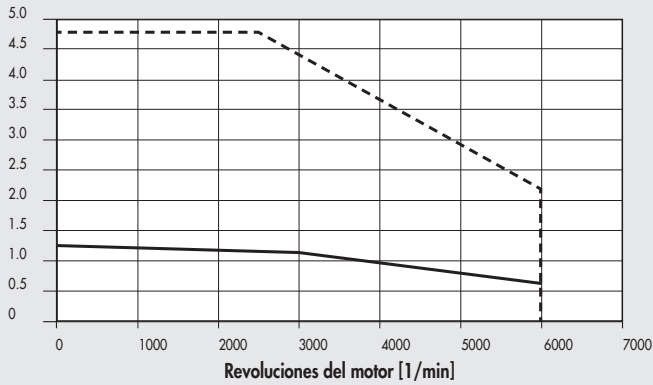


- Par nominal 37M2200000 + 37D2400008 (200W)
- - - Par máximo 37M2200000 + 37D2400008 (200W)

DATOS TÉCNICOS		MOTOR 37M2200000
Tipo de motor		BRUSHLESS
Esfuerzo de torsión nominal	Nm	0.64
Brida de acoplamiento (cuadrada)	mm	60
Potencia nominal	W	200
Velocidad nominal	rpm	3000
Velocidad máxima	rpm	6000
Par de torsión	Nm	0.686
Par máximo	Nm	2.2
Inercia del rotor	kgmm ²	21.9
Masa	kg	0.84
Codificador	posiciones por rev.	131072 (17 bit)
Grado de protección		IP65
Código del controlador		37D2400008
Cable de conexión:		
Motor-Controlador brushless, 3 metros		37C2130005
Motor-Controlador-Encoder brushless, 3 metros		37C2230005
Motor-Controlador brushless, cables dinámico, 3 metros		37C2130004
Motor-Controlador-Encoder brushless, cables dinámico, 3 metros		37C2230004
Motor-Controlador brushless, 5 metros		37C2150005
Motor-Controlador-Encoder brushless, 5 metros		37C2250005
Motor-Controlador brushless, cables dinámico, 5 metros		37C2150004
Motor-Controlador-Encoder brushless, cables dinámico, 5 metros		37C2250004
Motor-Controlador brushless, cables dinámico, 10 metros		37C2100004
Motor-Controlador-Encoder brushless, cables dinámico, 10 metros		37C2200004

Motor BRUSHLESS código 37M2220000 + controlador de código 37D2400008 (400W)

Esfuerzo de torsión del motor [Nm]

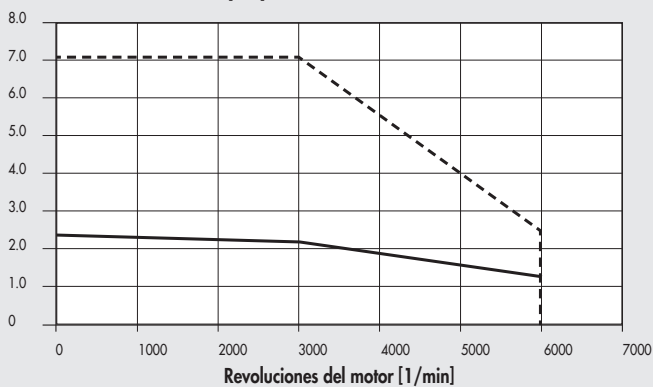


— Par nominal 37M2220000 + 37D2400008 (400W)
 - - - Par máximo 37M2220000 + 37D2400008 (400W)

DATOS TÉCNICOS	MOTOR 37M2220000
Tipo de motor	BRUSHLESS
Esfuerzo de torsión nominal	Nm 1.27
Brida de acoplamiento (cuadrada)	mm 60
Potencia nominal	W 400
Velocidad nominal	rpm 3000
Velocidad máxima	rpm 6000
Par de torsión	Nm 1.37
Par máximo	Nm 4.8
Inercia del rotor	kgmm ² 41.2
Masa	kg 1.3
Codificador	pulsos/rev. 131072 (17 bit)
Grado de protección	IP65
Código del controlador	37D2400008
Cable de conexión:	
Motor-Controlador brushless, 3 metros	37C2130005
Motor-Controlador-Encoder brushless, 3 metros	37C2230005
Motor-Controlador brushless, cables dinámico, 3 metros	37C2130004
Motor-Controlador-Encoder brushless, cables dinámico, 3 metros	37C2230004
Motor-Controlador brushless, 5 metros	37C2150005
Motor-Controlador-Encoder brushless, 5 metros	37C2250005
Motor-Controlador brushless, cables dinámico, 5 metros	37C2150004
Motor-Controlador-Encoder brushless, cables dinámico, 5 metros	37C2250004
Motor-Controlador brushless, cables dinámico, 10 metros	37C2100004
Motor-Controlador-Encoder brushless, cables dinámico, 10 metros	37C2200004

Motor BRUSHLESS código 37M2330000 + controlador de código 37D2400008 (750W)

Esfuerzo de torsión del motor [Nm]



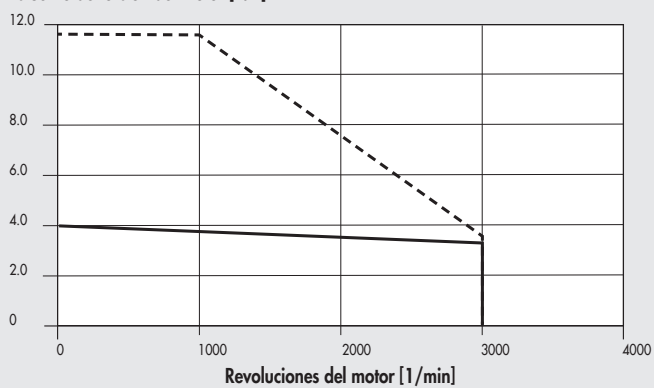
— Par nominal 37M2330000 + 37D2400008 (750W)
 - - - Par máximo 37M2330000 + 37D2400008 (750W)

DATOS TÉCNICOS	MOTORE 37M2330000
Tipo de motor	BRUSHLESS
Esfuerzo de torsión nominal	Nm 2.39
Brida de acoplamiento (cuadrada)	mm 80
Potencia nominal	W 750
Velocidad nominal	rpm 3000
Velocidad máxima	rpm 6000
Par de torsión	Nm 2.55
Par máximo	Nm 7.1
Inercia del rotor	kgmm ² 182
Masa	kg 2.6
Codificador	pulsos/rev. 131072 (17 bit)
Grado de protección	IP65
Código del controlador	37D2400008
Cable de conexión:	
Motor-Controlador brushless, 3 metros	37C2130005
Motor-Controlador-Encoder brushless, 3 metros	37C2230005
Motor-Controlador brushless, cables dinámico, 3 metros	37C2130004
Motor-Controlador-Encoder brushless, cables dinámico, 3 metros	37C2230004
Motor-Controlador brushless, 5 metros	37C2150005
Motor-Controlador-Encoder brushless, 5 metros	37C2250005
Motor-Controlador brushless, cables dinámico, 5 metros	37C2150004
Motor-Controlador-Encoder brushless, cables dinámico, 5 metros	37C2250004
Motor-Controlador brushless, cables dinámico, 10 metros	37C2100004
Motor-Controlador-Encoder brushless, cables dinámico, 10 metros	37C2200004



Motor BRUSHLESS código 37M2540000 + controlador de código 37D2400008 (1000W)

Esfuerzo de torsión del motor [Nm]



— Par nominal 37M2540000 + 37D2400008 (1000W)

- - - Par máximo 37M2540000 + 37D2400008 (1000W)

DATOS TÉCNICOS

	MOTOR 37M2540000
Tipo de motor	BRUSHLESS
Esfuerzo de torsión nominal	Nm 3.18
Brida de acoplamiento (cuadrada)	mm 86
Potencia nominal	W 1000
Velocidad nominal	rpm 3000
Velocidad máxima	rpm 3000
Par de torsión	Nm 3.92
Par máximo	Nm 11.6
Inercia del rotor	kgmm ² 238.3
Masa	kg 3.5
Codificador	pulsos/rev. 131072 (17 bit)
Grado de protección	IP65
Código del controlador	37D2400008
Cable de conexión:	
Motor-Controlador brushless, 3 metros	37C2130005
Motor-Controlador-Encoder brushless, 3 metros	37C2230005
Motor-Controlador brushless, cables dinámico, 3 metros	37C2130004
Motor-Controlador-Encoder brushless, cables dinámico, 3 metros	37C2230004
Motor-Controlador brushless, 5 metros	37C2150005
Motor-Controlador-Encoder brushless, 5 metros	37C2250005
Motor-Controlador brushless, cables dinámico, 5 metros	37C2150004
Motor-Controlador-Encoder brushless, cables dinámico, 5 metros	37C2250004
Motor-Controlador brushless, cables dinámico, 10 metros	37C2100004
Motor-Controlador-Encoder brushless, cables dinámico, 10 metros	37C2200004

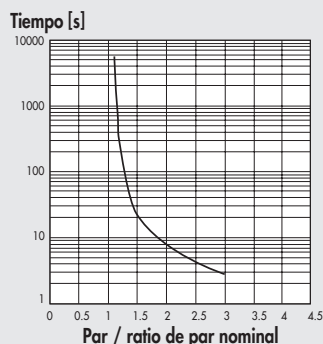
ACTUADORES

MOTORES ELÉCTRICOS PARA CILINDROS ELÉCTRICOS - SERIE ELEKTRO

NOTAS

CURVAS DE SOBRECARGA PARA MOTORES ELECTRICOS BRUSHLESS (DELTA)

El par utilizado puede exceder el par nominal dentro de los límites de tiempo que se muestran en el diagrama. Nunca exceda el par máximo.



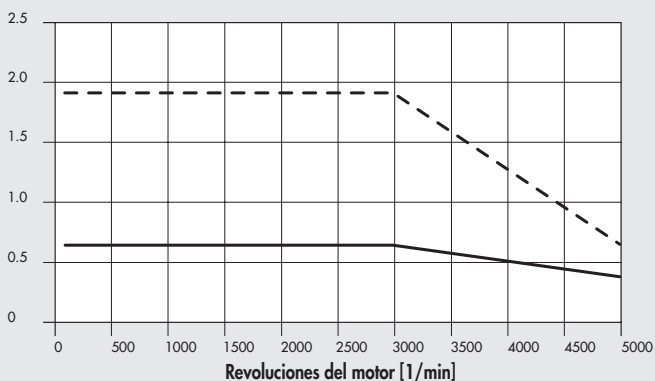
CURVAS DE PAR / CARACTERÍSTICAS TÉCNICAS DE LOS MOTORES ELÉCTRICOS BRUSHLESS (DELTA)

Los siguientes diagramas muestran el par de torsión entregado por el motor al cambiar la velocidad (rpm). Cada diagrama muestra dos curvas separadas:

- Curva de **PAR NOMINAL**: el par nominal entregado por el motor con un ciclo de trabajo del 100%
- Curva de **PAR MÁXIMO**: el par entregado por el motor con un ciclo de trabajo inferior al 100%

Motor BRUSHLESS código 37M2200001 + controlador de código 37D2200001 (200W)

Esfuerzo de torsión del motor [Nm]



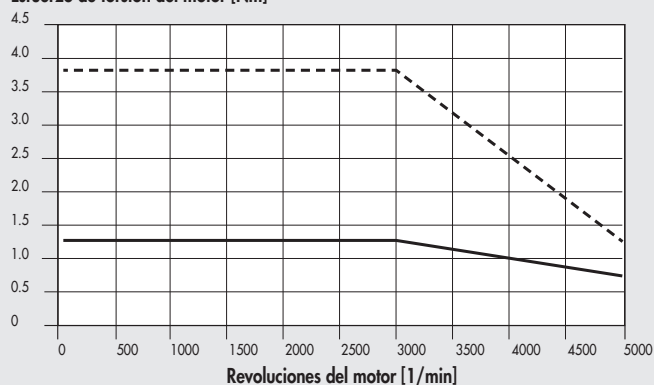
— Par nominal 37M2200001 + 37D2200001 (200W)
 - - - Par máximo 37M2200001 + 37D2200001 (200W)

DATOS TÉCNICOS		MOTOR 37M2200001
Tipo de motor		BRUSHLESS
Esfuerzo de torsión nominal	Nm	0.64
Brida de acoplamiento (cuadrada)	mm	60
Potencia nominal	W	200
Velocidad nominal	rpm	3000
Velocidad máxima	rpm	5000
Par de torsión	Nm	0.64
Par máximo	Nm	1.92
Inercia del rotor	kgmm ²	17.7
Masa	kg	1.2
Codificador	pulsos/rev.	131072 (17 bit)
Grado de protección		IP40
Código del controlador		37D2200001
Cable de conexión:		
Motor-Controlador brushless, 3 metros		37C2130001
Motor-Controlador-Encoder brushless, 3 metros		37C2230001
Motor-Controlador brushless, 5 metros		37C2150001
Motor-Controlador-Encoder brushless, 5 metros		37C2250001



Motor BRUSHLESS código 37M2220001 + controlador de código 37D2300000 (400W)

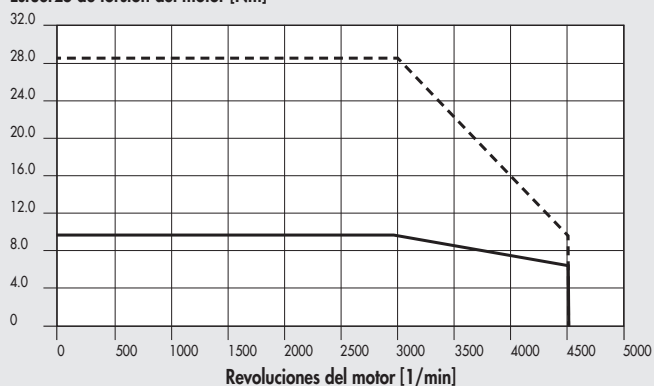
Esfuerzo de torsión del motor [Nm]



— Par nominal 37M2220001 + 37D2300000 (400W)
 - - - Par máximo 37M2220001 + 37D2300000 (400W)

Motor BRUSHLESS código 37M2770000 + controlador de código 37D2600001 (3000W)

Esfuerzo de torsión del motor [Nm]



— Par nominal 37M2770000 + 37D2600001 (3000W)
 - - - Par máximo 37M2770000 + 37D2600001 (3000W)

DATOS TÉCNICOS		MOTOR 37M2220001
Tipo de motor		BRUSHLESS
Esfuerzo de torsión nominal	Nm	1.27
Brida de acoplamiento (cuadrada)	mm	60
Potencia nominal	W	400
Velocidad nominal	rpm	3000
Velocidad máxima	rpm	5000
Par de torsión	Nm	1.27
Par máximo	Nm	3.82
Inercia del rotor	kgmm ²	27.7
Masa	kg	1.6
Codificador	pulsos/rev.	131072 (17 bit)
Grado de protección		IP40
Código del controlador		37D2300000
Cable de conexión:		
Motor-Controlador brushless, 3 metros		37C2130001
Motor-Controlador-Encoder brushless, 3 metros		37C2230001
Motor-Controlador brushless, cable dinámico 3 metros		37C2130002
Motor-Controlador-Encoder brushless, cable dinámico 3 metros		37C2230002
Motor-Controlador brushless, 5 metros		37C2150001
Motor-Controlador-Encoder brushless, 5 metros		37C2250001
Motor-Controlador brushless, cable dinámico 5 metros		37C2150002
Motor-Controlador-Encoder brushless, cable dinámico 5 metros		37C2250002
Motor-Controlador brushless, cable dinámico 10 metros		37C2100003
Motor-Controlador-Encoder brushless, cable dinámico 10 metros		37C2200003

DATOS TÉCNICOS		MOTOR 37M2770000
Tipo de motor		BRUSHLESS
Esfuerzo de torsión nominal	Nm	9.55
Brida de acoplamiento (cuadrada)	mm	130
Potencia nominal	W	3000
Velocidad nominal	rpm	3000
Velocidad máxima	rpm	4500
Par de torsión	Nm	9.55
Par máximo	Nm	28.65
Inercia del rotor	kgmm ²	1270
Masa	kg	7.8
Codificador	pulsos/rev.	1048576 (20 bit)
Grado de protección		IP65
Código del controlador		37D2600001
Cable de conexión:		
Motor-Controlador brushless, 3 metros		37C3130001
Motor-Controlador-Encoder brushless, 3 metros		37C3230001
Motor-Controlador brushless, 5 metros		37C3150001
Motor-Controlador-Encoder brushless, 5 metros		37C3250001

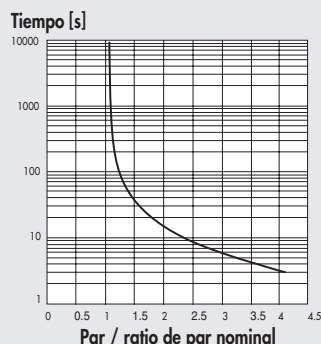
ACTUADORES

MOTORES ELÉCTRICOS PARA CILINDROS ELÉCTRICOS - SERIE ELEKTRO

MOTORES BRUSHLESS CON FRENO

CURVAS DE SOBRECARGA PARA MOTORES ELECTRICOS BRUSHLESS (SANYO DENKI)

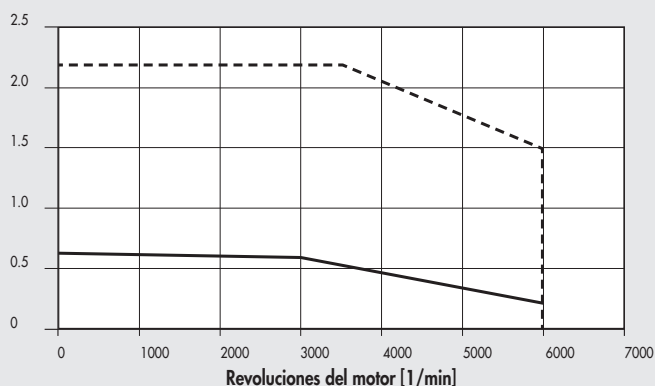
El par utilizado puede exceder el par nominal dentro de los límites de tiempo que se muestran en el diagrama. Nunca exceda el par máximo.



CURVAS DE PAR / CARACTERÍSTICAS TÉCNICAS DE LOS MOTORES ELÉCTRICOS BRUSHLESS (SANYO DENKI)

Motor BRUSHLESS con FRENO código 37M4200000 + controlador de código 37D2400008 (200W)

Esfuerzo de torsión del motor [Nm]



— Par nominal 37M4200000 + 37D2400008 (200W)
 - - - Par máximo 37M4200000 + 37D2400008 (200W)

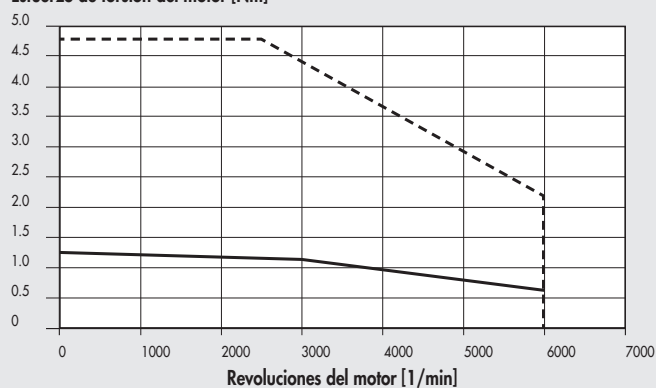
DATOS TÉCNICOS		MOTOR 37M4200000
Tipo de motor		BRUSHLESS con FRENO
Esfuerzo de torsión nominal	Nm	0.64
Brida de acoplamiento (cuadrada)	mm	60
Potencia nominal	W	200
Velocidad nominal	rpm	3000
Velocidad máxima	rpm	6000
Par de torsión	Nm	0.686
Par máximo	Nm	2.2
Inercia del rotor	kgmm ²	27.9
Masa	kg	1.23
Codificador	pulsos/rev.	131072 (17 bit)
Grado de protección		IP65
Código del controlador		37D2400008
Cable de conexión:		
Motor-Controlador brushless, 3 metros		37C2130005
Motor-Controlador-Encoder brushless, 3 metros		37C2230005
Motor-Controlador brushless, cables dinámico, 3 metros		37C2130004
Motor-Controlador-Encoder brushless, cables dinámico, 3 metros		37C2230004
Brushless con freno-motor, cable dinámico, 3 metros		37C2330000
Motor-Controlador brushless, 5 metros		37C2150005
Motor-Controlador-Encoder brushless, 5 metros		37C2250005
Motor-Controlador brushless, cables dinámico, 5 metros		37C2150004
Motor-Controlador-Encoder brushless, cables dinámico, 5 metros		37C2250006
Brushless con freno-motor, cable dinámico, 5 metros		37C2350000
Motor-Controlador brushless, cables dinámico, 10 metros		37C2100004
Motor-Controlador-Encoder brushless, cables dinámico, 10 metros		37C2200004
Brushless con freno-motor, cable dinámico, 10 metros		37C2310000
FRENO		
Voltaje de alimentación	VDC	24 ±10%
Par de torsión estático de frenado	Nm	1.37 min

ACTUADORES

MOTORES ELÉCTRICOS PARA CILINDROS ELÉCTRICOS - SERIE ELEKTRO

Motor BRUSHLESS con FRENO código **37M4220000** + controlador de código **37D2400008** (400W)

Esfuerzo de torsión del motor [Nm]

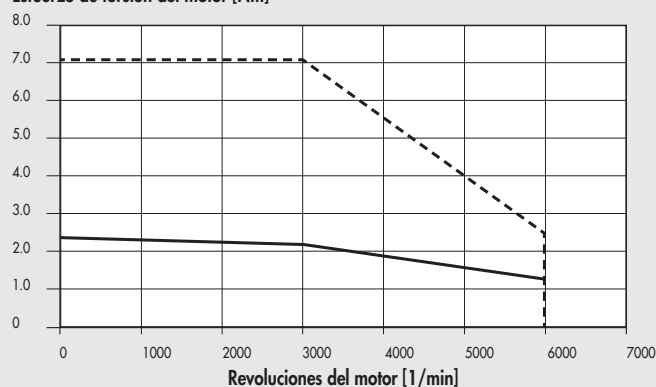


— Par nominal 37M4220000 + 37D2400008 (400W)

- - - Par máximo 37M4220000 + 37D2400008 (400W)

Motor BRUSHLESS con FRENO código **37M4330000** + controlador de código **37D2400008** (750W)

Esfuerzo de torsión del motor [Nm]



— Par nominal 37M4330000 + 37D2400008 (750W)

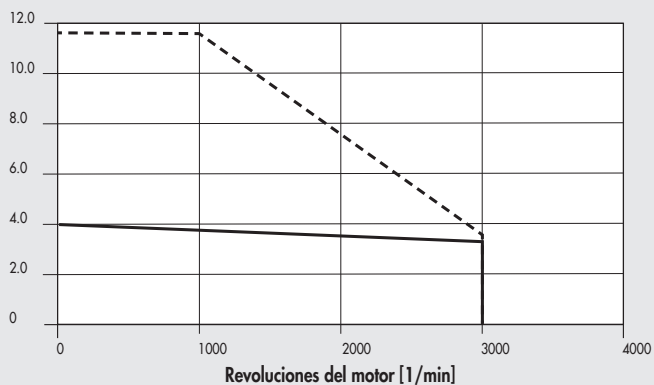
- - - Par máximo 37M4330000 + 37D2400008 (750W)

DATOS TÉCNICOS		MOTOR 37M4220000
Tipo de motor		BRUSHLESS con FRENO
Esfuerzo de torsión nominal	Nm	1.27
Brida de acoplamiento (cuadrada)	mm	60
Potencia nominal	W	400
Velocidad nominal	rpm	3000
Velocidad máxima	rpm	6000
Par de torsión	Nm	1.37
Par máximo	Nm	4.8
Inercia del rotor	kgmm ²	47.2
Masa	kg	1.69
Codificador	pulsos/rev	131072 (17 bit)
Grado de protección		IP65
Código del controlador		37D2400008
Cable de conexión:		
Motor-Controlador brushless, 3 metros		37C2130005
Motor-Controlador-Encoder brushless, 3 metros		37C2230005
Motor-Controlador brushless, cables dinámico, 3 metros		37C2130004
Motor-Controlador-Encoder brushless, cables dinámico, 3 metros		37C2230004
Brushless con freno-motor, cable dinámico, 3 metros		37C2330000
Motor-Controlador brushless, 5 metros		37C2150005
Motor-Controlador-Encoder brushless, 5 metros		37C2250005
Motor-Controlador brushless, cables dinámico, 5 metros		37C2150004
Motor-Controlador-Encoder brushless, cables dinámico, 5 metros		37C2250006
Brushless con freno-motor, cable dinámico, 5 metros		37C2350000
Motor-Controlador brushless, cables dinámico, 10 metros		37C2100004
Motor-Controlador-Encoder brushless, cables dinámico, 10 metros		37C2200004
Brushless con freno-motor, cable dinámico, 10 metros		37C2310000
FRENO		
Voltaje de alimentación	VDC	24 ±10%
Par de torsión estático de frenado	Nm	1.37 min

DATOS TÉCNICOS		MOTOR 37M4330000
Tipo de motor		BRUSHLESS con FRENO
Esfuerzo de torsión nominal	Nm	2.39
Brida de acoplamiento (cuadrada)	mm	80
Potencia nominal	W	750
Velocidad nominal	rpm	3000
Velocidad máxima	rpm	6000
Par de torsión	Nm	2.55
Par máximo	Nm	8.5
Inercia del rotor	kgmm ²	207
Masa	kg	2.19
Codificador	pulsos/rev	131072 (17 bit)
Grado de protección		IP65
Código del controlador		37D2400008
Cable de conexión:		
Motor-Controlador brushless, 3 metros		37C2130005
Motor-Controlador-Encoder brushless, 3 metros		37C2230005
Motor-Controlador brushless, cables dinámico, 3 metros		37C2130004
Motor-Controlador-Encoder brushless, cables dinámico, 3 metros		37C2230004
Brushless con freno-motor, cable dinámico, 3 metros		37C2330000
Motor-Controlador brushless, 5 metros		37C2150005
Motor-Controlador-Encoder brushless, 5 metros		37C2250005
Motor-Controlador brushless, cables dinámico, 5 metros		37C2150004
Motor-Controlador-Encoder brushless, cables dinámico, 5 metros		37C2250006
Brushless con freno-motor, cable dinámico, 5 metros		37C2350000
Motor-Controlador brushless, cables dinámico, 10 metros		37C2100004
Motor-Controlador-Encoder brushless, cables dinámico, 10 metros		37C2200004
Brushless con freno-motor, cable dinámico, 10 metros		37C2310000
FRENO		
Voltaje de alimentación	VDC	24 ±10%
Par de torsión estático de frenado	Nm	2.55 min

Motor BRUSHLESS con FRENO código **37M4540000** + controlador de código **37D2400008** (1000W)

Esfuerzo de torsión del motor [Nm]



— Par nominal 37M4540000 + 37D2400008 (1000W)

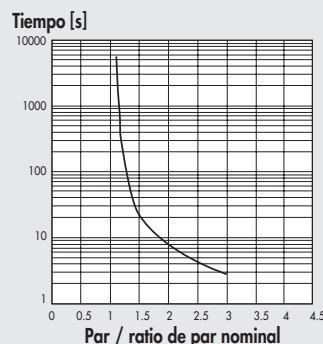
- - - Par máximo 37M4540000 + 37D2400008 (1000W)

DATOS TÉCNICOS		MOTOR 37M4540000
Tipo de motor		BRUSHLESS con FRENO
Esfuerzo de torsión nominal	Nm	3.18
Brida de acoplamiento (cuadrada)	mm	86
Potencia nominal	W	1000
Velocidad nominal	rpm	3000
Velocidad máxima	rpm	3000
Par de torsión	Nm	3.92
Par máximo	Nm	11.6
Inercia del rotor	kgmm ²	272.6
Masa	kg	4.34
Codificador	pulsos/rev	131072 (17 bit)
Grado de protección		IP65
Código del controlador		37D2400008
Cable de conexión:		
Motor-Controlador brushless, 3 metros		37C2130005
Motor-Controlador-Encoder brushless, 3 metros		37C2230005
Motor-Controlador brushless, cables dinámico, 3 metros		37C2130004
Motor-Controlador-Encoder brushless, cables dinámico, 3 metros		37C2230004
Brushless con freno-motor, cable dinámico, 3 metros		37C2330000
Motor-Controlador brushless, 5 metros		37C2150005
Motor-Controlador-Encoder brushless, 5 metros		37C2250005
Motor-Controlador brushless, cables dinámico, 5 metros		37C2150004
Motor-Controlador-Encoder brushless, cables dinámico, 5 metros		37C2250006
Brushless con freno-motor, cable dinámico, 5 metros		37C2350000
Motor-Controlador brushless, cables dinámico, 10 metros		37C2100004
Motor-Controlador-Encoder brushless, cables dinámico, 10 metros		37C2200004
Brushless con freno-motor, cable dinámico, 10 metros		37C2310000
FRENO		
Voltaje de alimentación	VDC	24 ±10%
Par de torsión estático de frenado	Nm	3.92 min

NOTAS

CURVAS DE SOBRECARGA PARA MOTORES ELECTRICOS BRUSHLESS (DELTA)

El par utilizado puede exceder el par nominal dentro de los límites de tiempo que se muestran en el diagrama. Nunca exceda el par máximo.



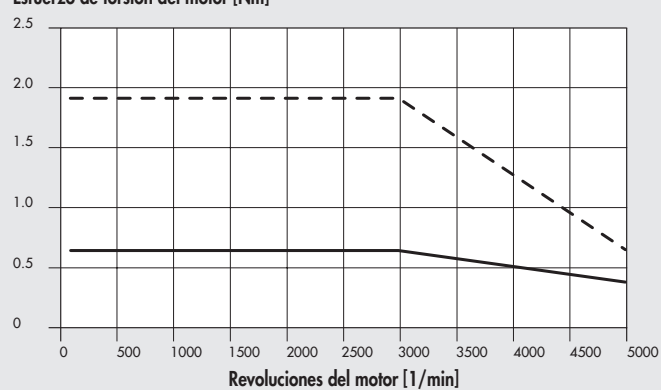
CURVAS DE PAR / CARACTERÍSTICAS TÉCNICAS DE LOS MOTORES ELÉCTRICOS BRUSHLESS CON FRENO (DELTA)

Los siguientes diagramas muestran el par de torsión entregado por el motor al cambiar la velocidad (rpm). Cada diagrama muestra dos curvas separadas:

- Curva de **PAR NOMINAL**: el par nominal entregado por el motor con un ciclo de trabajo del 100%
- Curva de **PAR MÁXIMO**: el par entregado por el motor con un ciclo de trabajo inferior al 100%

Motor BRUSHLESS con FRENO código **37M4200001** + controlador de código **37D2200001** (200W)

Esfuerzo de torsión del motor [Nm]

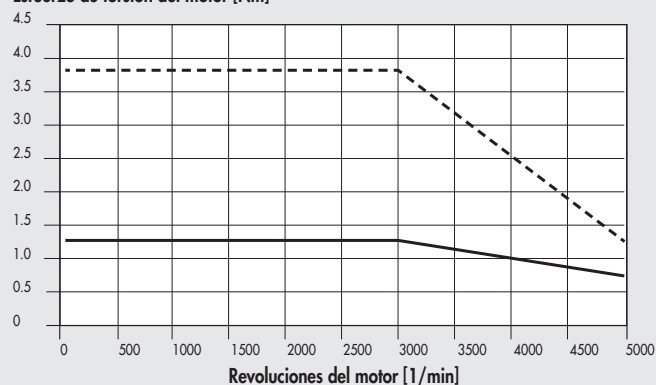


— Par nominal 37M4200001 + 37D2200001 (200W)
 - - - Par máximo 37M4200001 + 37D2200001 (200W)

DATOS TÉCNICOS		MOTOR 37M4200001
Tipo de motor		BRUSHLESS con FRENO
Esfuerzo de torsión nominal	Nm	0.64
Brida de acoplamiento (cuadrada)	mm	60
Potencia nominal	W	200
Velocidad nominal	rpm	3000
Velocidad máxima	rpm	5000
Par de torsión	Nm	0.64
Par máximo	Nm	1.92
Inercia del rotor	kgmm ²	19.2
Masa	kg	1.5
Codificador	pulsos/rev.	131072 (17 bit)
Grado de protección		IP40
Código del controlador		37D2200001
Cable de conexión:		
Brushless con motor-controlador con freno, 3 metros		37C2730000
Motor-Controlador-Encoder brushless, cables dinámico, 3 metros		37C2230001
Brushless con motor-controlador con freno, 5 metros		37C2750000
Motor-Controlador-Encoder brushless, cables dinámico, 5 metros		37C2250001
FRENO		
Voltaje de alimentación	VDC	24 ±10%
Par de torsión estático de frenado	Nm	1.3
Absorción	W	6.5

Motor BRUSHLESS con FRENO código **37M4220001** + controlador de código **37D2300000** (400W)

Esfuerzo de torsión del motor [Nm]

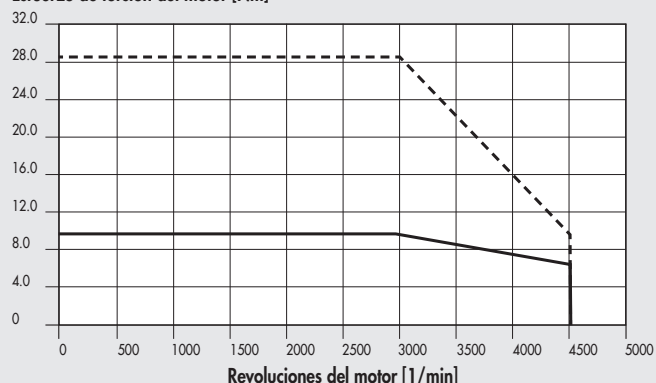


— Par nominal 37M4220001 + 37D2300000 (400W)

- - - Par máximo 37M4220001 + 37D2300000 (400W)

Motor BRUSHLESS con FRENO código **37M4770000** + controlador de código **37D2600001** (3000W)

Esfuerzo de torsión del motor [Nm]



— Par nominal 37M4770000 + 37D2600001 (3000W)

- - - Par máximo 37M4770000 + 37D2600001 (3000W)

DATOS TÉCNICOS		MOTOR 37M4220001
Tipo de motor		BRUSHLESS con FRENO
Esfuerzo de torsión nominal	Nm	1.27
Brida de acoplamiento (cuadrada)	mm	60
Potencia nominal	W	400
Velocidad nominal	rpm	3000
Velocidad máxima	rpm	5000
Par de torsión	Nm	1.27
Par máximo	Nm	3.82
Inercia del rotor	kgmm ²	30
Masa	kg	2
Codificador	pulsos/rev.	131072 (17 bit)
Grado de protección		IP40
Código del controlador		37D2300000
Cable de conexión:		
Brushless con motor-controlador con freno, 3 metros		37C2730000
Motor-Controlador-Encoder brushless, cables dinámico, 3 metros		37C2230001
Motor-Controlador brushless con freno, cable dinámico 3 metros		37C2730001
Motor-Controlador-Encoder brushless, cable dinámico 3 metros		37C2230002
Brushless con motor-controlador con freno, 5 metros		37C2750000
Motor-Controlador-Encoder brushless, cables dinámico, 5 metros		37C2250001
Motor-Controlador brushless con freno, cable dinámico 5 metros		37C2750001
Motor-Controlador-Encoder brushless, cable dinámico 5 metros		37C2250002
Motor-Controlador brushless con freno, cable dinámico 10 metros		37C2700001
Motor-Controlador-Encoder brushless, cable dinámico 10 metros		37C2200003
FRENO		
Voltaje de alimentación	VDC	24 ±10%
Par de torsión estático de frenado	Nm	1.3
Absorción	W	6.5

DATOS TÉCNICOS		MOTOR 37M4770000
Tipo de motor		BRUSHLESS con FRENO
Esfuerzo de torsión nominal	Nm	9.55
Brida de acoplamiento (cuadrada)	mm	130
Potencia nominal	W	3000
Velocidad nominal	rpm	3000
Velocidad máxima	rpm	4500
Par de torsión	Nm	9.55
Par máximo	Nm	28.65
Inercia del rotor	kgmm ²	1400
Masa	kg	9.2
Codificador	pulsos/rev.	1048576 (20 bit)
Grado de protección		IP65
Código del controlador		37D2600001
Cable de conexión:		
Motor-Controlador brushless, 3 metros		37C3230001
Motor-Controlador-Encoder brushless, 3 metros		37C3730000
Motor-Controlador brushless, 5 metros		37C3250001
Motor-Controlador-Encoder brushless, 5 metros		37C3750000
FRENO		
Voltaje de alimentación	VDC	24 ±10%
Par de torsión estático de frenado	Nm	10



DIMENSIONES DE LOS MOTORES ELÉCTRICOS

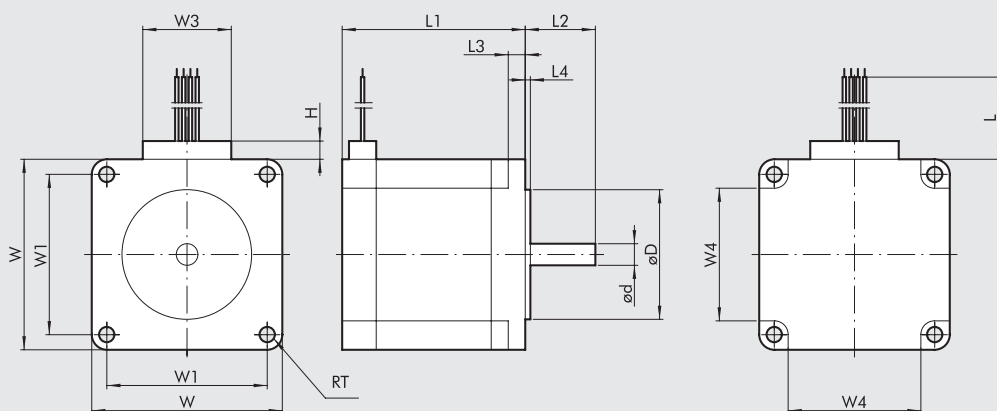
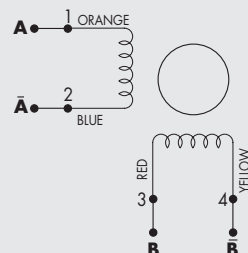


DIAGRAMA DE CABLEADO



Tipo de motor	Código del motor	Par motor [Nm]	Brida de acoplamiento	ød 0/-0.013	øD ±0.025	H	L min	L1 ±0.8	L2 ±0.5	L3 ±0.25	L4 ±0.25	RT +0.5/0	W ±0.5	W1 ±0.13	W3 max	W4 ±0.5
PASO A PASO	37M1110000	0.8	NEMA 23	6.35	38.1	7	305	53.8	20.6	5	1.5	4.5	56	47.14	26	39
	37M1120000	1.2	NEMA 23	6.35	38.1	7	305	75.8	20.6	5	1.5	4.5	56	47.14	26	39
	37M1120001	1.2	NEMA 23	6.35	38.1	10	305	75.8	20.6	5	1.5	4.5	56	47.14	39	39

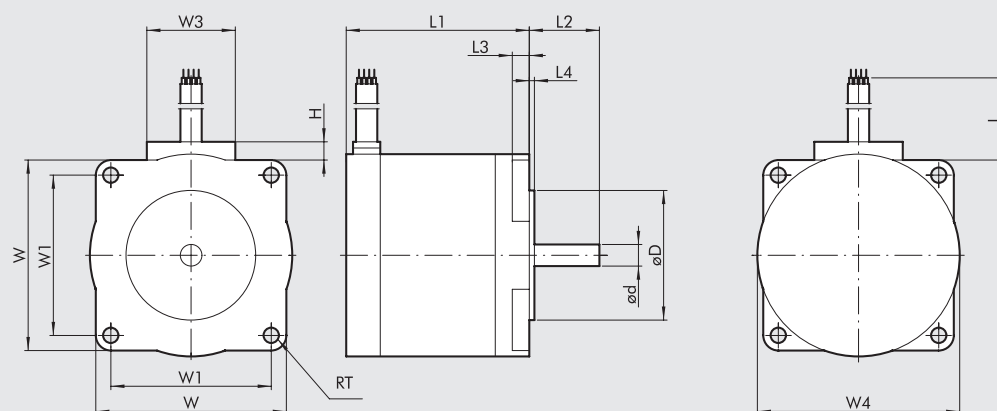
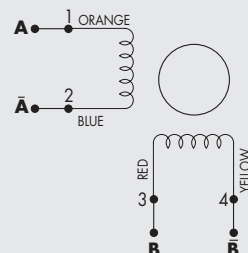


DIAGRAMA DE CABLEADO



Tipo de motor	Código del motor	Par motor [Nm]	Brida de acoplamiento	ød 0/-0.018	øD ±0.025	H	L min	L1	L2 ±0.5	L3 ±0.50	L4 ±0.25	RT +0.5/0	W ±0.5	W1 ±0.2	W3	W4 ±0.5
PASO A PASO	37M1430000	2.4	NEMA 34	9.525	73.02	10	305	62	30	4.8	1.5	5.4	82.5	69.6	37	85.8
	37M1440000	4.2	NEMA 34	12	73.02	10	305	92.2	30	4.8	1.5	5.4	82.5	69.6	37	85.8
	37M1890000	17.5	NEMA 42	16	55.52	10	305	221	35	8.6	1.5	6.9	106.4	88.9	37	106.4

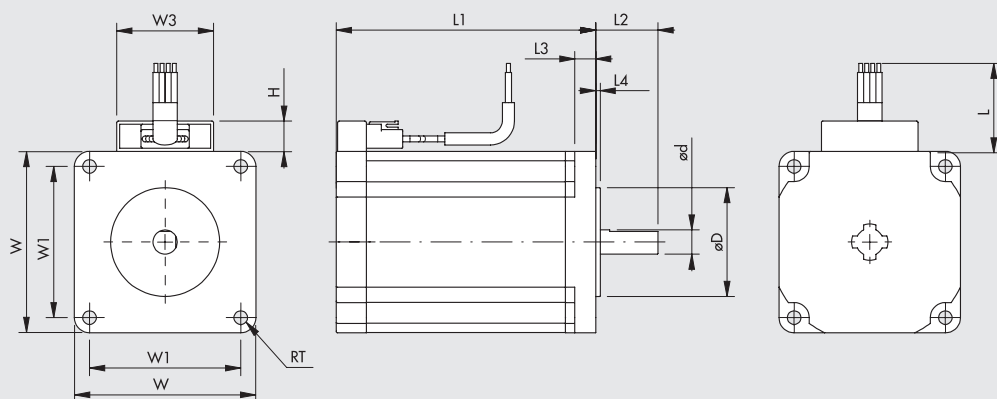
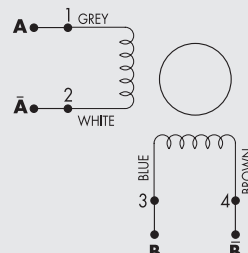


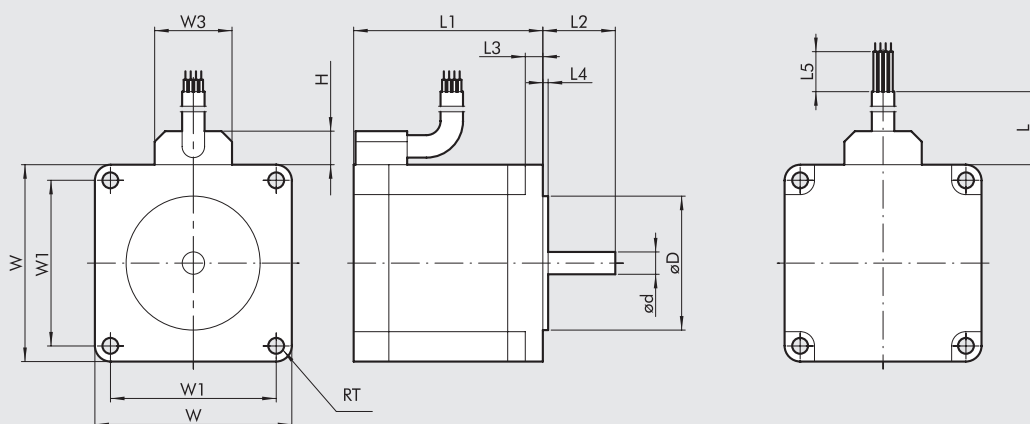
DIAGRAMA DE CABLEADO



Tipo de motor	Código del motor	Par motor [Nm]	Brida de acoplamiento	ød 0/-0.018	øD ±0.025	H max	L min	L1 ±1	L2 ±0.5	L3 ±0.50	L4 ±0.25	RT +0.2	W ±0.5	W1 ±0.25	W3 max
PASO A PASO	37M1230000	2.2	60	8	36	10	300	86	20.6	7	1.5	4.5	60	50	32

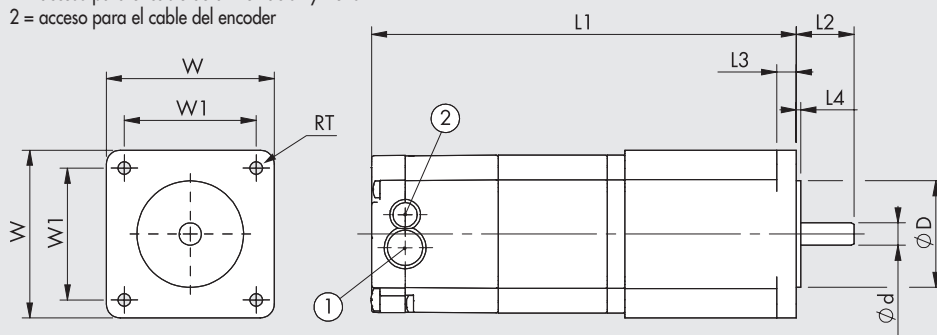
ACTUADORES

MOTORES ELÉCTRICOS PARA CILINDROS ELÉCTRICOS - SERIE ELEKTRO

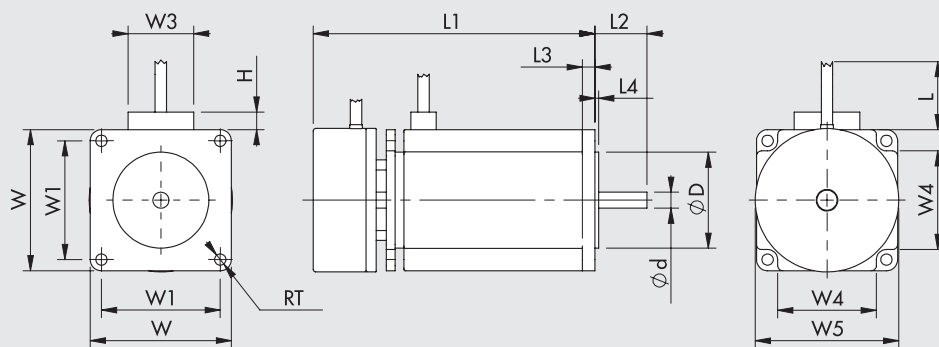


Tipo de motor	Código del motor	Par motor [Nm]	Brida de acoplamiento	ød 0/-0.018	øD ±0.025	H max	L min	L1 ±1	L2 ±0.5	L3 ±0.50	L4 ±0.25	L5	RT +0.2	W ±0.5	W1 ±0.25	W3 max
PASO A PASO	37M1450000	6.7	NEMA 34	14	73.02	12	305	127	30	8	1.5	50	5.6	85.5	69.6	27

1 = acceso para el cable de alimentación y freno
2 = acceso para el cable del encoder



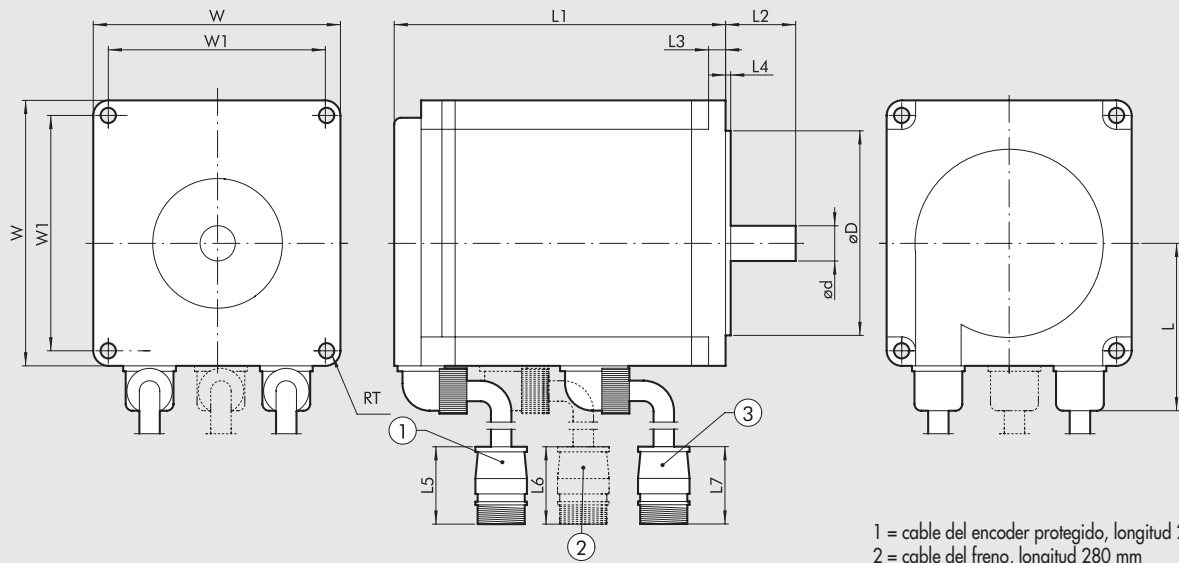
Tipo de motor	Código del motor	Par motor [Nm]	Brida de acoplamiento	ød 0/-0.013	øD ±0.25	L1	L2 ±0.51	L3	L4	RT	W	W1 ±0.13
PASO A PASO	37M1470000	9.3	NEMA 34	12.7	73.02	130	31.75	9.91	2.03	5.6	86.6	69.6
PASO A PASO	37M3220000	1.2	60	8	38.1	151.8	20.6	7	1.6	4.5	60	47.14
+ FRENO	37M3230000	2.5	60	8	38.1	184.5	20.6	7	1.6	4.5	60	47.14
+ ENCODER	37M3430000	2.9	NEMA 34	12.7	73.02	156.5	31.75	9.9	2	5.6	86.6	69.6
	37M3460000	5.5	NEMA 34	12.7	73.02	188.5	31.75	9.9	2	5.6	86.6	69.6
	37M3450000	6.3	NEMA 34	12.7	73.02	188.5	31.75	9.9	2	5.6	86.6	69.6
	37M3470000	9.3	NEMA 34	12.7	73.02	220.5	31.75	9.9	2	5.6	86.6	69.6



Tipo de motor	Código del motor	Par motor [Nm]	Brida de acoplamiento	ød 0/-0.013	øD ±0.025	H	L min	L1 ±0.8	L2 ±0.5	L3 ±0.25	L4 ±0.25	RT +0.5/0	W ±0.5	W1 ±0.13	W3 max	W4 ±0.5	W5 ±0.5
PASO A PASO + FRENO	37M5120000	1.2	NEMA 23	6.35	38.1	7	305	111.8	20.6	5	1.5	4.5	56	47.14	26	39	56.9

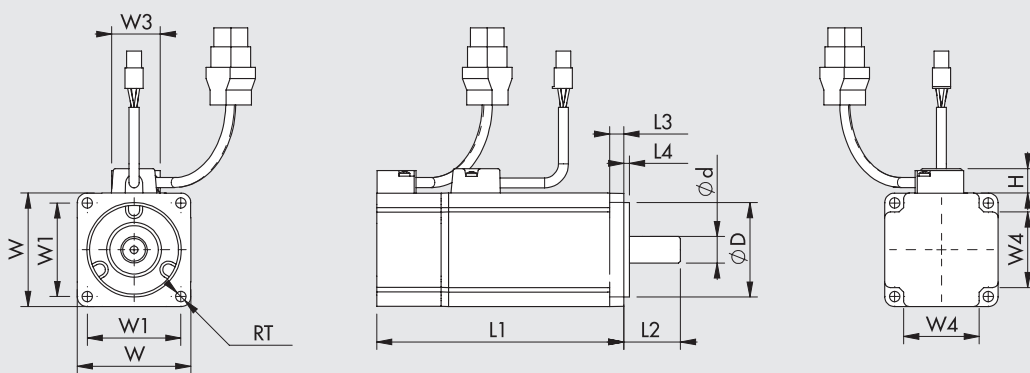


DIMENSIONES DE LOS MOTORES ELÉCTRICOS



1 = cable del encoder protegido, longitud 280 mm
 2 = cable del freno, longitud 280 mm
 3 = cable del motor, longitud 280 mm

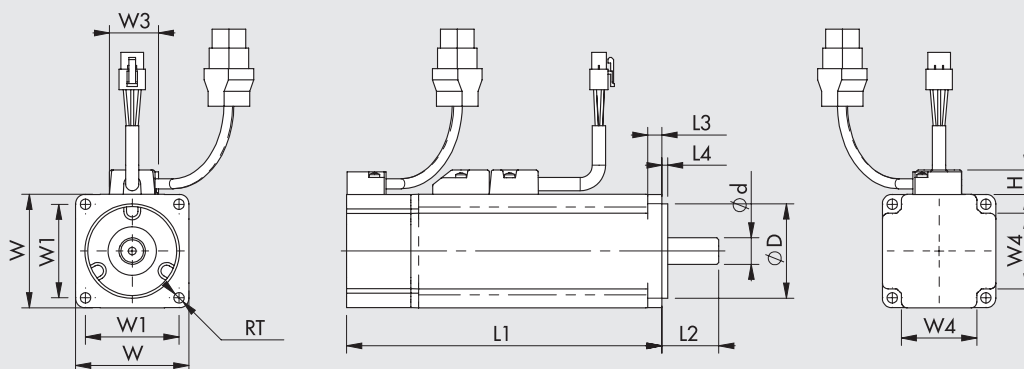
Tipo de motor	Código del motor	Par motor [Nm]	Brida de acoplamiento	ød 0/-0.011	øD h7	L	L1 ±1	L2 ±1	L3	L4	L5	L6	L7	RT	W	W1
BRUSHLESS (SANYO DENKI)	37M2200000	0.64	60	14	50	44.6	69.5	30	6	3	55	-	58	5.5	60	49.5
	37M2220000	1.27	60	14	50	44.6	95.5	30	6	3	55	-	58	5.5	60	49.5
	37M2330000	2.39	80	16	70	54.4	107.3	40	8	3	55	-	58	6.6	80	63.6
	37M2540000	3.18	86	16	80	59.55	137.1	35	8	3	55	-	58	6.6	86	70.7
BRUSHLESS + FRENO (SANYO DENKI)	37M4200000	0.64	60	14	50	44.6	97.5	30	6	3	55	55	58	5.5	60	49.5
	37M4220000	1.27	60	14	50	44.6	117.5	30	6	3	55	55	58	5.5	60	49.5
	37M4330000	2.39	80	16	70	54.4	143	40	8	3	55	55	58	6.6	80	63.4
	37M4540000	3.18	86	16	80	59.55	162.95	35	8	3	55	55	58	6.6	86	70.7



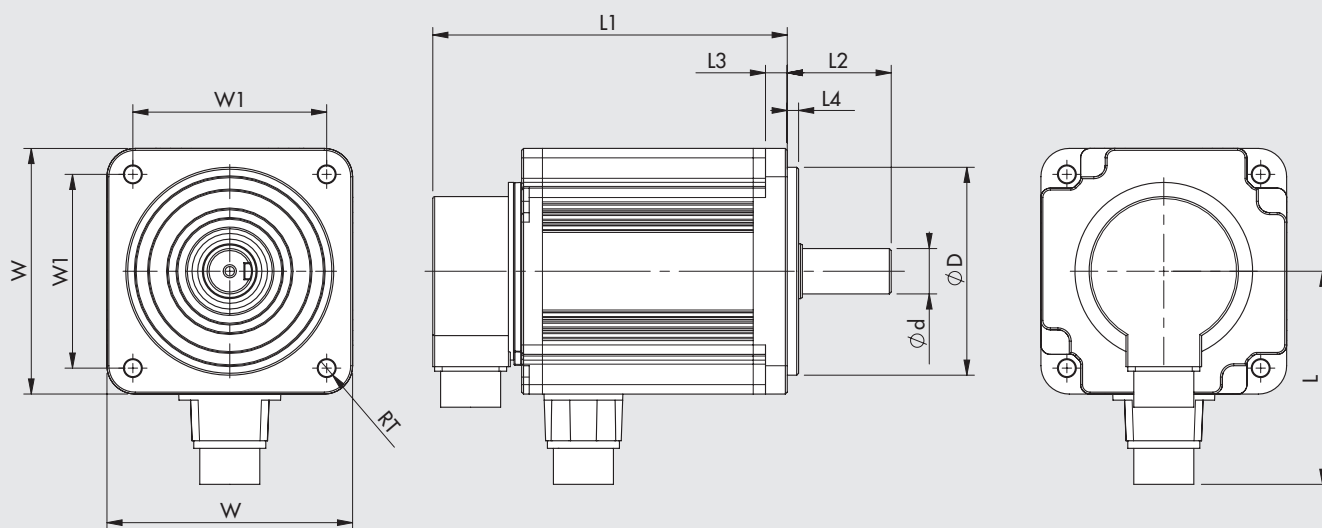
Tipo de motor	Código del motor	Par motor [Nm]	Brida de acoplamiento	ød 0/-0.011	øD 0/-0.025	H max	L1 ±0.3	L2 ±0.2	L3 ±0.2	L4 ±0.2	RT ±0.2	W ±0.25	W1 ±0.2	W3 max	W4 ±0.2
BRUSHLESS (DELTA)	37M2200001	0.64	60	14	50	13	105.5	30	7.5	3	5.5	60	49.5	25	40
	37M2220001	1.27	60	14	50	13	130.7	30	7.5	3	5.5	60	49.5	30	40

ACTUADORES

MOTORES ELÉCTRICOS PARA CILINDROS ELÉCTRICOS - SERIE ELEKTRO



Tipo de motor	Código del motor	Par motor [Nm]	Brida de acoplamiento	ød 0/-0.011	øD 0/-0.025	H max	L1 ±0.3	L2 ±0.2	L3 ±0.2	L4 ±0.2	RT ±0.2	W ±0.25	W1 ±0.2	W3 max	W4 ±0.2
BRUSHLESS + FRENO (DELTA)	37M4200001	0.64	60	14	50	13	141.6	30	7.5	3	5.5	60	49.5	25	40
	37M4220001	1.27	60	14	50	13	166.8	30	7.5	3	5.5	60	49.5	30	40



Tipo de motor	Código del motor	Par motor [Nm]	Brida de acoplamiento	ød 0/-0.013	øD 0/-0.035	L	L1	L2	L3	L4	RT	W	W1
BRUSHLESS (DELTA)	37M2770000	9.55	130	24	110	113	187.5	55	11.5	6	9	130	102.53
BRUSHLESS + FRENO (DELTA)	37M4770000	9.55	130	24	110	111	216	55	11.5	6	9	130	102.53



NOTAS

ACTUADORES

MOTORES ELÉCTRICOS PARA CILINDROS ELÉCTRICOS - SERIE ELEKTRO